

控制系统 Control System



华成系统功能特点

- 1、优化结构算法，适应多种结构形式的机器人本体控制；
- 2、模块化功能设置，适应多种应用领域；
- 3、8轴控制，可实现辅助轴（行走轴、变位机）控制；
- 4、适配多圈绝对值伺服电机；
- 5、总线嵌入式主机结构，方便功能扩展；
- 6、48X32路I/O输入输出，PLC在线编辑功能；
- 7、机器人各类工艺功能，简化编程操作简便；
- 8、机器人TCP功能，焊缝跟踪功能；
- 9、安全模块式结构，实用性强，可靠性高。
- 10、驱控一体

系统技术参数

控制轴数	机器人标准4~6轴
示教盒	模式开关、安全开关、急停按钮
接口	1.用于视觉跟踪系统 2.6路报闸电机输出 3.17路专用输入 4.17路专用输出 5.RS232/485 6.ETHERNET/CAN
控制方式	示教器
编程模式	示教在线编程
运动功能	点到点、直线、圆弧
系统指令	运动、逻辑、运算、工艺
坐标系	关节坐标、用户坐标、工具坐标、世界坐标
PLC功能	可外接
报警功能	急停报警.伺服报警.安全维护
系统算法	1.垂直多关节串联机器人 2.垂直多关节平行四边形机器人 3.垂直多关节L形手腕机器人 4.极坐标机器人 5.水平关节机器人（SCARA）
应用领域	搬运、焊接、喷涂、码垛、切割、抛光打磨、锻压、浇铸等

